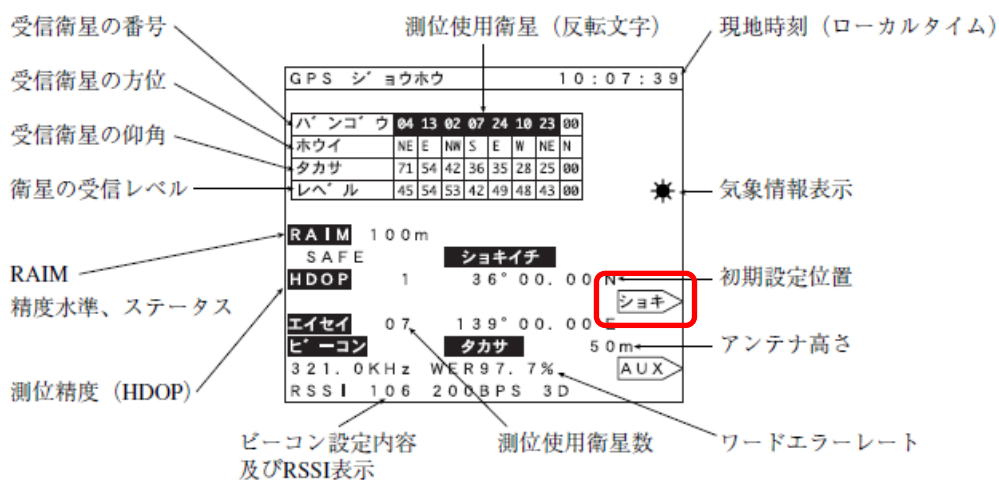


## JLR-4341 の設定方法

JLR-4341 でロールオーバーが発生した場合、現在の日時を初期設定することにより、正しい日付を出力することができます。

センサーが接続されている表示器より設定してください。

### 1) NWZ-4570 での初期設定手順

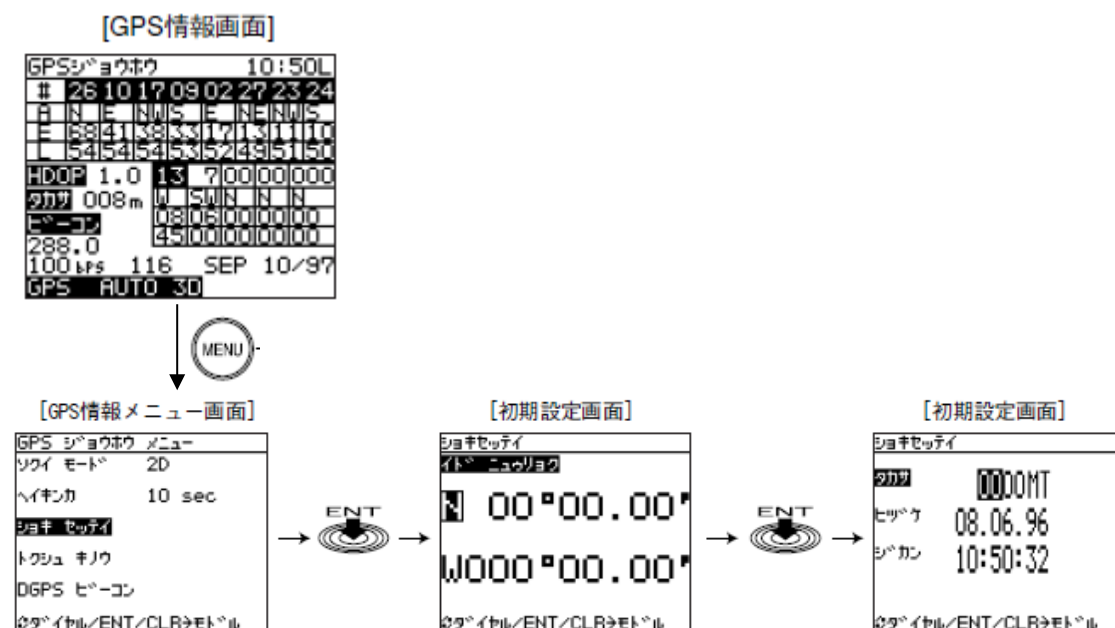


- GPS 情報画面にて **シヨキ** を押して、初期設定画面にします。以下の項目に従って設定を行ってください。
  - ① 自船の概略位置 (緯度経度) を入力 ( $\pm 1^\circ$  以内) する。
  - ② 自船に設置したアンテナの海面からの高さをできる限り正確に入力する。
  - ③ 世界時刻 (UTC) を入力する。
  - ④ 世界時刻 (UTC) と現地時刻との差 (時差) を入力する。(日本の場合は +9 時間)

例) 自船位置 (N35° 33.00'、E139° 50.00')  
アンテナ高さ (9m)  
世界時刻 (UTC = 1999 年 1 月 11 日 15 時 48 分)  
世界時刻と現地時刻との差 (+09:00 = +9 時間)  
を設定する場合




- セッテイ **シヨキ** を押します。
    - ・ **3**、**5**、**3**、**3**、**0**、**0**、**N/S**、**ENT**
    - ・ **1**、**3**、**9**、**5**、**0**、**0**、**0**、**E/W**、**ENT**
    - ・ **9**、**ENT**
    - ・ **9**、**9**、**0**、**1**、**1**、**1**、**ENT**
    - ・ **1**、**5**、**4**、**8**、**ENT**
    - ・ **0**、**9**、**0**、**0**、**+/-**、**ENT**
- (時刻は現地時刻 - 世界時刻で求めプラス、マイナスは **+/-** キーで変えます。)




## 2) J-NAV500、NWZ-4551 での初期設定手順








- (1) 「GPS 情報」画面で **MENU** を押します。  
「GPS 情報メニュー」画面が表示されます。
- (2) **ダイヤル** を回して「シヨキセツテイ」を選択し、**ENT** を押します。  
「初期設定」画面の「イド ニュウリョク」が反転表示されます。
- (3) 自船の位置をできるだけ正確に設定します。(1° 以内の誤差範囲)  
「タカサ」が反転表示されます。
- (4) 自船のアンテナ高さを設定します。  
「ヒツケ」が反転表示されます。
- (5) 現在時間 (LOCAL) (日付) を設定します。(月/日/年)  
「ジカン」が反転表示されます。
- (6) 現在時間 (LOCAL) (時刻) を設定します。(時/分/秒)

### 3) NWZ-4740 での初期設定手順


1.  を押しながら、 を長押し（約3秒）すると、タイトルバー左上に「」が表示され、装備設定モードになります。

2.    を順に押し、GPS初期設定画面を表示します。


 GPS初期設定	17:53:38	
1. 緯度	: 35° 00. 00' N	
2. 経度	: 139° 00. 00' E	
3. アンテナ高度	: +10m	
UTC		
4. 日付（日-月'年）	: 03-03' 09	
5. 時刻（時:分:秒）	: 17:53:03	
0. 		
W84		



3. 各値をテンキーで入力して  を押します。

- (1) 緯度：自船のおおよその緯度を入力します。
- (2) 経度：自船のおおよその経度を入力します。
- (3) アンテナ高度：受信機の喫水からの高さを入力します。
- (4) 日付：現在の日付を UTC で入力します。
- (5) 時刻：現在の時刻を UTC で入力します。

4.  「設定」を押します。

#### 4) NWZ-4610 での初期設定手順

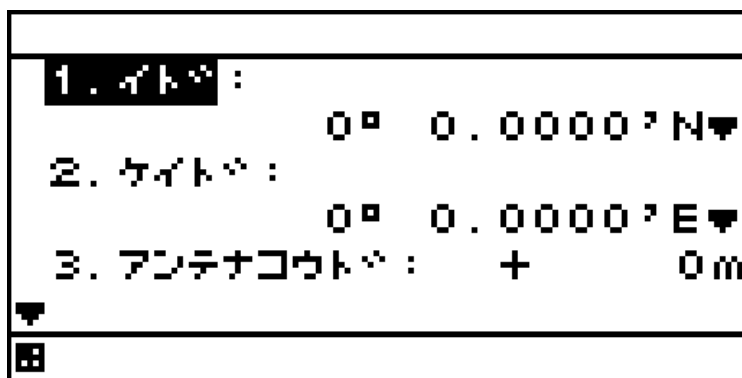
1.  を押してメインメニューを表示します（通常モード）。



2.  と  を3秒間長押しします。

メンテナンスメニューに切り替わります（メンテナンスモード）。

メンテナンスモードへ切り替わると、画面下に[M]アイコンが表示されます。

3.  で「センサーセッテイ」「GPS ショキセッテイ」を選択します。



4. 設定する項目を  で選択し、各値を入力して  を押します。



(1) 緯度：自船のおおよその緯度を入力します。

(2) 経度：自船のおおよその経度を入力します。

(3) アンテナ高度：受信機の喫水からのおおよその高さを入力します。

(4) 日付：現在の日付を UTC で入力します。

(5) 時刻：現在の時刻を UTC で入力します。

5.  で「ソウシン」を選択し、 を押します。