

社外技術発表一覧 (2022年7月1日～2023年6月30日)

List of JRC Authors' Published Technical Reports

項 目	内 容	発 表 者 (共同研究機関)
指向性を有した点波源散乱モデルの研究	電子情報通信学会 宇宙・航行エレクトロニクス (SANE) 研究会 2022年8月	高岡 峻一 (波動システム研究所)
Development in Progress on C-band Phased Array Weather Radar with Comb Beam Transmission	11th European Conference on Radar in Meteorology and Hydrology (https://www.erad2022.ch/)	嶋村 重治 (宇宙航空研究開発機構) (大阪大学) (電気通信大学)
無人航空機の衝突回避技術	月刊JETI (ジェティ) Vol.70. No.12 (2022) 「注目の技術」へ論文を掲載	平木 直哉 板倉 晃
ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト/ 無人航空機の運航管理システム及び衝突回避技術の開発/ 準天頂衛星システムを利用した無人航空機の自律的ダイナミック・リルーティング技術の開発 (事業原簿)	NEDO_HPのWEB掲載 NEDO ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト (DRESS) 事業原簿の2017～2019年度委託事業分 ※NEDOへ既提出済みの事業成果報告資料の一般公開	板倉 晃 平木 直哉 林 正晋
ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト/ 非協調式SAAの研究開発/ 電波・光波センサ統合技術の開発 (事業原簿)	NEDO_HPのWEB掲載 NEDO ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト (DRESS) 事業原簿の2017～2019年度委託事業分 ※NEDOへ既提出済みの事業成果報告資料の一般公開	板倉 晃 平木 直哉 林 正晋
ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト/ 無人航空機の運航管理システム及び衝突回避技術の開発/ 単独長距離飛行を実現する運航管理機能の開発 (離島対応) (事業原簿)	NEDO_HPのWEB掲載 NEDO ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト (DRESS) 事業原簿の2020～2021年度委託事業分 ※NEDOへ既提出済みの事業成果報告資料の一般公開	板倉 晃 溝口 陸 林 正晋
ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト/ 無人航空機の運航管理システム及び衝突回避技術の開発/ 衝突回避システムの小型化・低消費電力化 (事業原簿)	NEDO_HPのWEB掲載 NEDO ロボット・ドローンが活躍する省エネルギー社会の実現プロジェクト (DRESS) 事業原簿の2020～2021年度委託事業分 ※NEDOへ既提出済みの事業成果報告資料の一般公開	板倉 晃 溝口 陸 林 正晋
無人航空機の衝突回避技術 (レーダによるセンシング)	マイクロウェーブ展2022 MWカフェ講演 (3) 「センシング」	平木 直哉
無人航空機の衝突回避技術 (Detect and Avoid Systems for UAS)	Japan Drone / 次世代エアモビリティ EXPO 2023 国際コンファレンス IASS3 「衝突回避技術の進展」でのプレゼン	平木 直哉
ミリ波レーダによる速度情報に着目した物標識別	シーエムシー出版 「機能材料」2023年5月号へ記事を掲載	時枝 幸伸 星 将広